

Algorithmen und Datenstrukturen

Wintersemester 2017/18

6. Vorlesung

Prioritäten setzen

Heute: Wir „bauen“ eine Datenstruktur

Datenstruktur:

Konzept, mit dem man Daten speichert und anordnet, so dass man sie schnell finden und ändern kann.

Abstrakter Datentyp

beschreibt die „Schnittstelle“ einer Datenstruktur – welche Operationen werden unterstützt?

Implementierung

wie wird die gewünschte Funktionalität realisiert:

- wie sind die Daten gespeichert (Feld, Liste, ...)?
- welche Algorithmen implementieren die Operationen?

Anwendung: Prozesssteuerung

Anwendung: steuere System durch Verwaltung von unterschiedlich wichtigen Prozessen

Anforderung:

- Prozesse (mit ihrer Priorität) einfügen
- Prozess mit höchster Priorität finden/löschen
- Priorität von Prozessen erhöhen

modelliere



Abstrakter Datentyp: **Prioritätsschlange**

verwaltet Elemente einer Menge M ,
wobei jedes Element $x \in M$ eine Priorität $x.key$ hat.

Prioritätsschlange

Abstrakter Datentyp: Prioritätsschlange

verwaltet Elemente einer Menge M ,
wobei jedes Element $x \in M$ eine Priorität $x.key$ hat.

<i>Operation</i>	<i>Funktionalität</i>
<code>Insert</code> (element x)	$M = M \cup \{x\}$
element <code>FindMax</code> ()	liefere $x \in M$ mit $x.key = \max\{y.key \mid y \in M\}$
element <code>ExtractMax</code> ()	$x = \text{FindMax}(); M = M \setminus \{x\};$ liefere x
<code>IncreaseKey</code> (element x , priorität p)	$x.key = p$

Implementation

Aufgabe: Diskutieren Sie mit Ihrer NachbarIn:

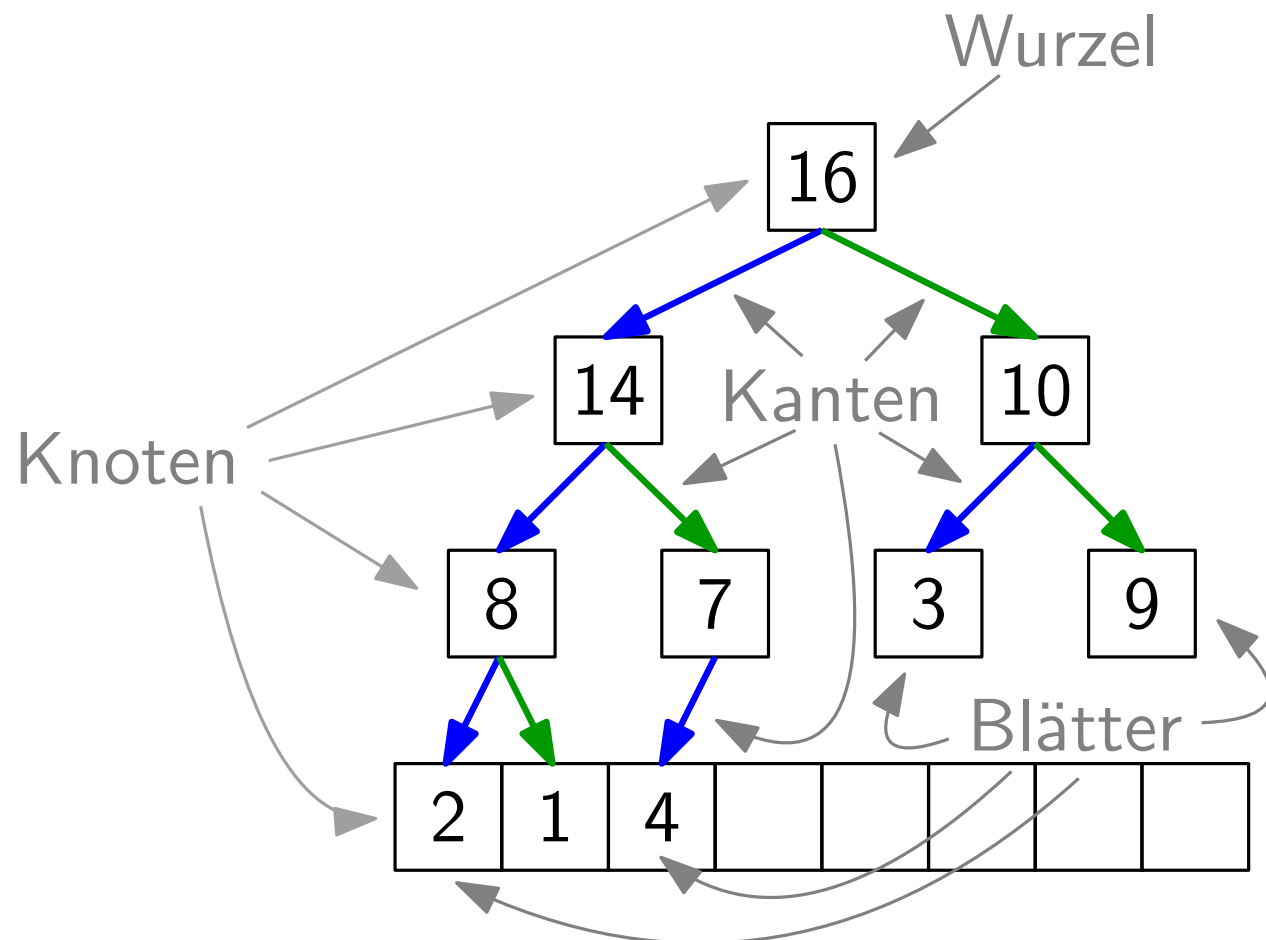
- Wie würden Sie die Methoden einer Prioritätsschlange implementieren?
- Welche Laufzeiten liefert Ihre Implementierung im schlechtesten Fall?

	Insert	FindMax	ExtractMax	IncreaseKey
W-C-Laufzeiten meiner Implement.*	$\Theta(1)$	$\Theta(1)$	$\Theta(n)$	$\Theta(1)$
heute: Implementierung als Heap (Haufen)	$\Theta(\log n)$	$\Theta(1)$	$\Theta(\log n)$	$\Theta(\log n)$

- ★ {
- Daten werden in einem Feld gespeichert.
 - Neue Elemente werden hinten angehängt (unsortiert).
 - Maximum wird immer aufrechterhalten.
 - Bei IncreaseKey gehe ich von Direktzugriff (via Index) aus.

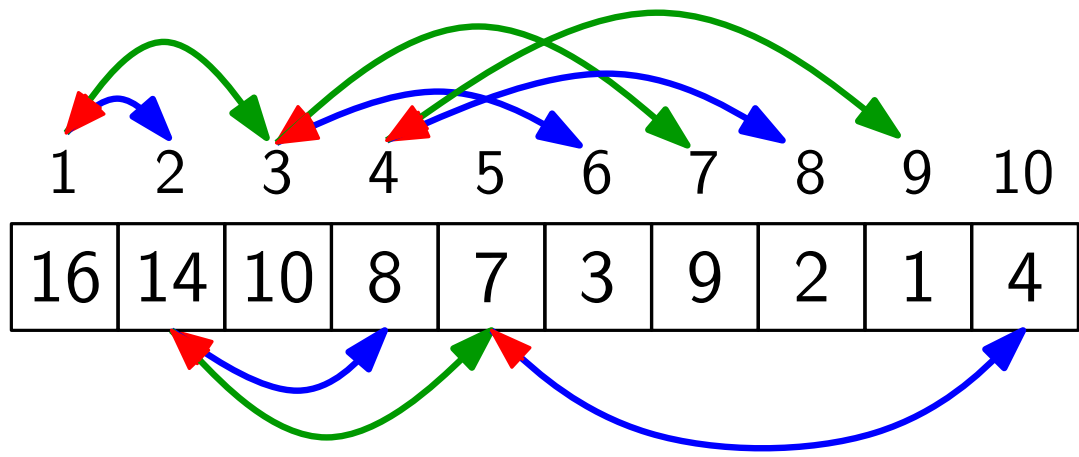
Das ist exponentiell besser!

Bäume, gut gepackt



Bäume, gut gepackt

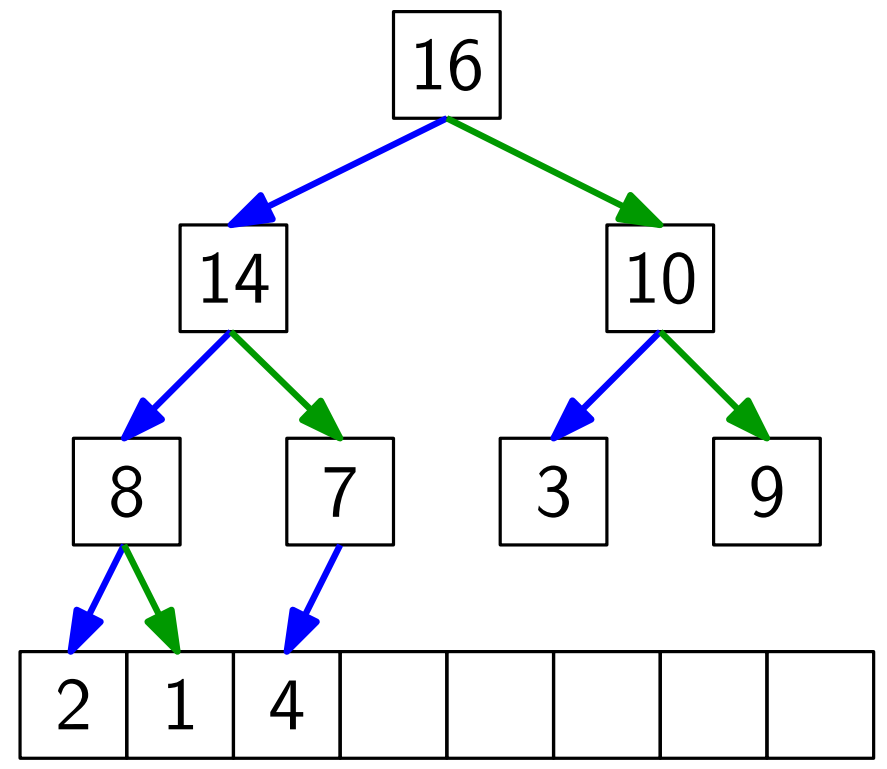
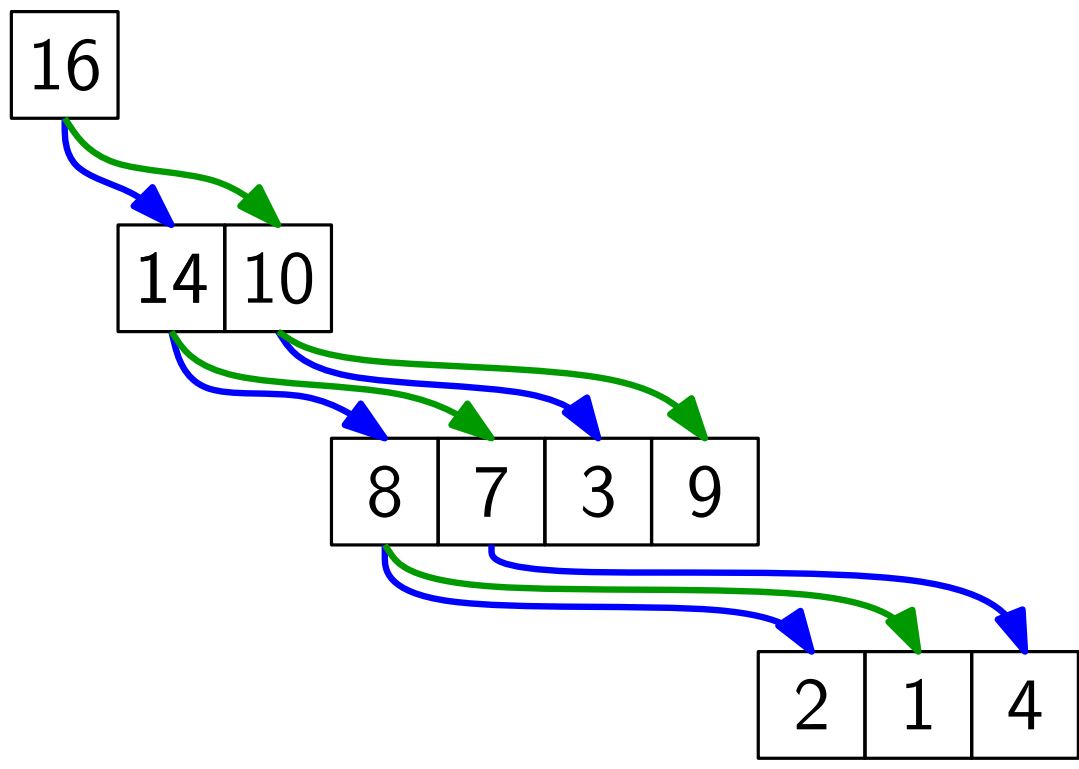
sehr schnelle Rechenoperationen!



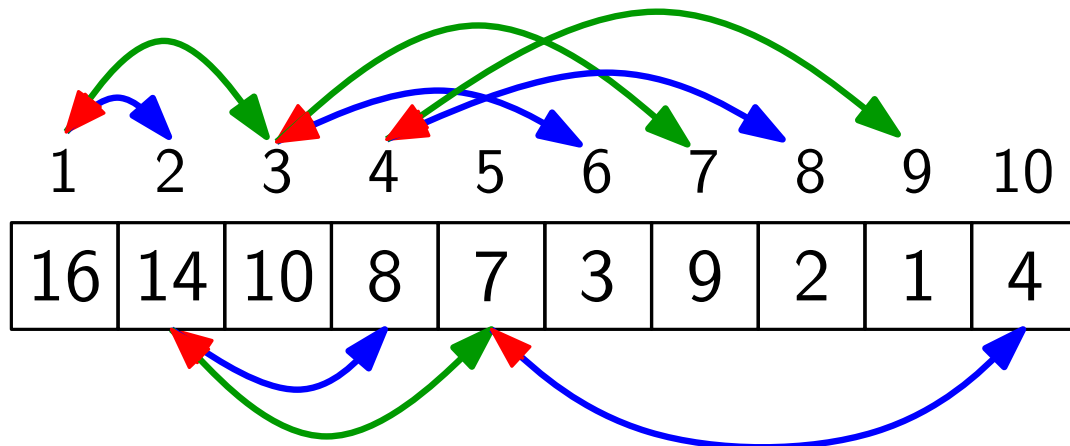
Pfeile implementieren:

```

left(index i)    return 2i
right(index i)   return 2i + 1
parent(index i)  return ⌊i/2⌋
  
```



Bäume, gut gepackt



Definition:

Ein *Heap* ist ein Feld, das einem **binären** Baum entspricht, bei dem

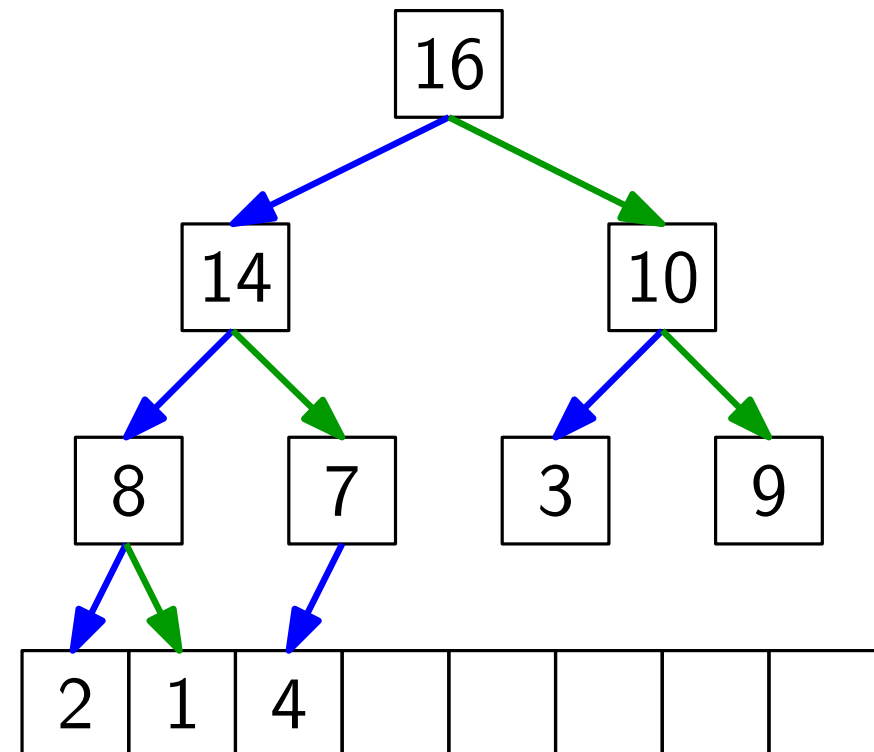
- alle Ebenen außer der letzten voll sind,
- die letzte Ebene v.l.n.r. gefüllt ist und
- die *Heap-Eigenschaft* gilt.

sehr schnelle Rechenoperationen!

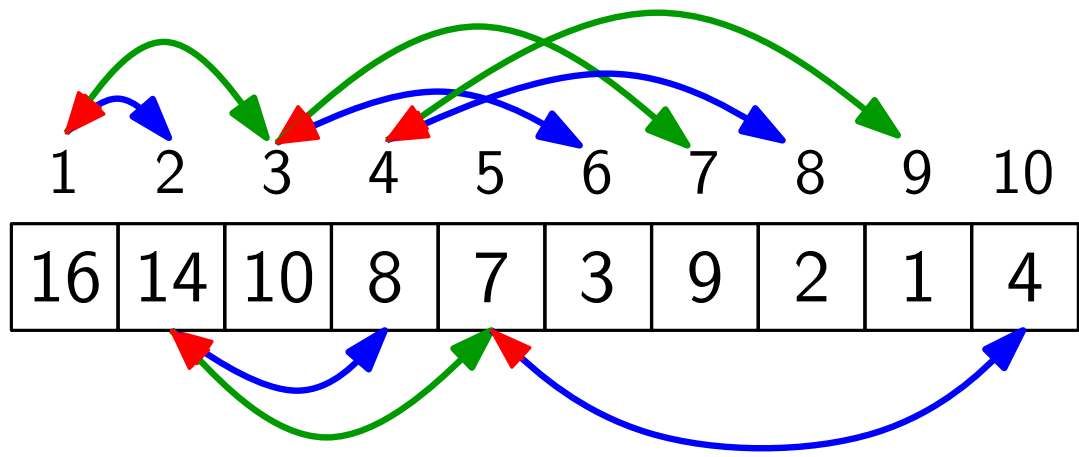
Pfeile implementieren:

```

left(index  $i$ )    return  $2i$ 
right(index  $i$ )   return  $2i + 1$ 
parent(index  $i$ ) return  $\lfloor i/2 \rfloor$ 
  
```



Bäume, gut gepackt



sehr schnelle Rechenoperationen!

Pfeile implementieren:

```

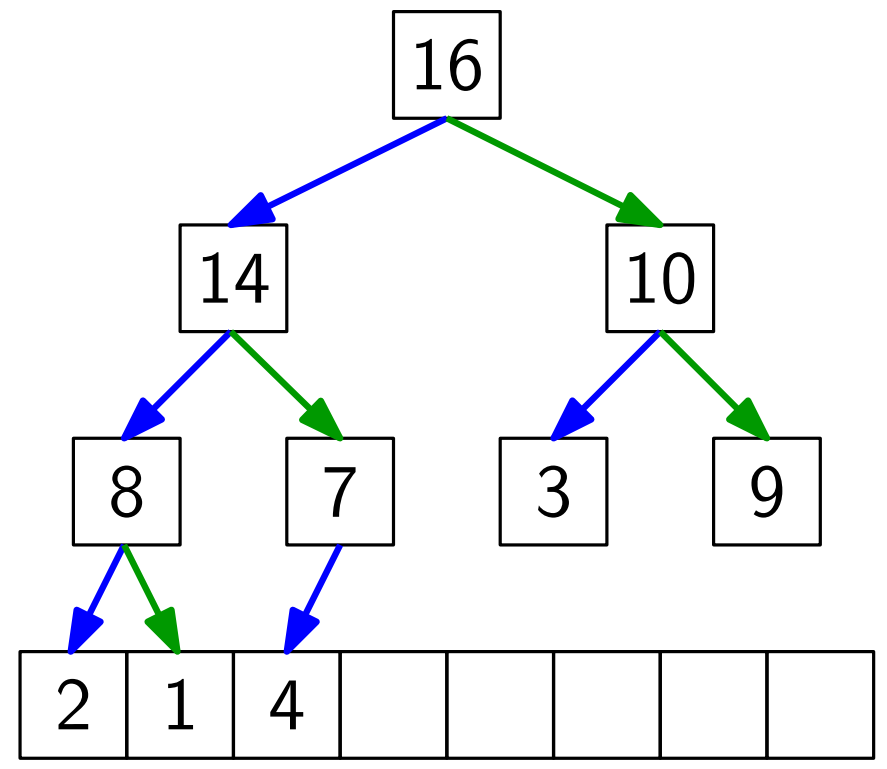
left(index i)    return 2i
right(index i)   return 2i + 1
parent(index i) return ⌊i/2⌋

```

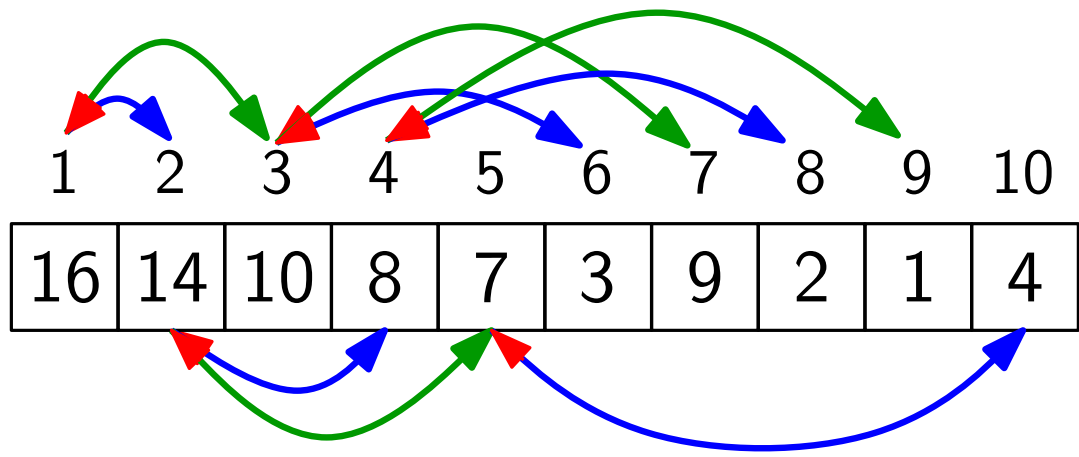
Definition:

Ein Heap hat die *Max-Heap-Eigenschaft*, wenn für jeden Knoten $i > 1$ gilt: $A[\text{parent}(i)] \geq A[i]$.

So ein Heap heißt *Max-Heap*.



Bäume, gut gepackt



Definition:

Ein Heap hat die

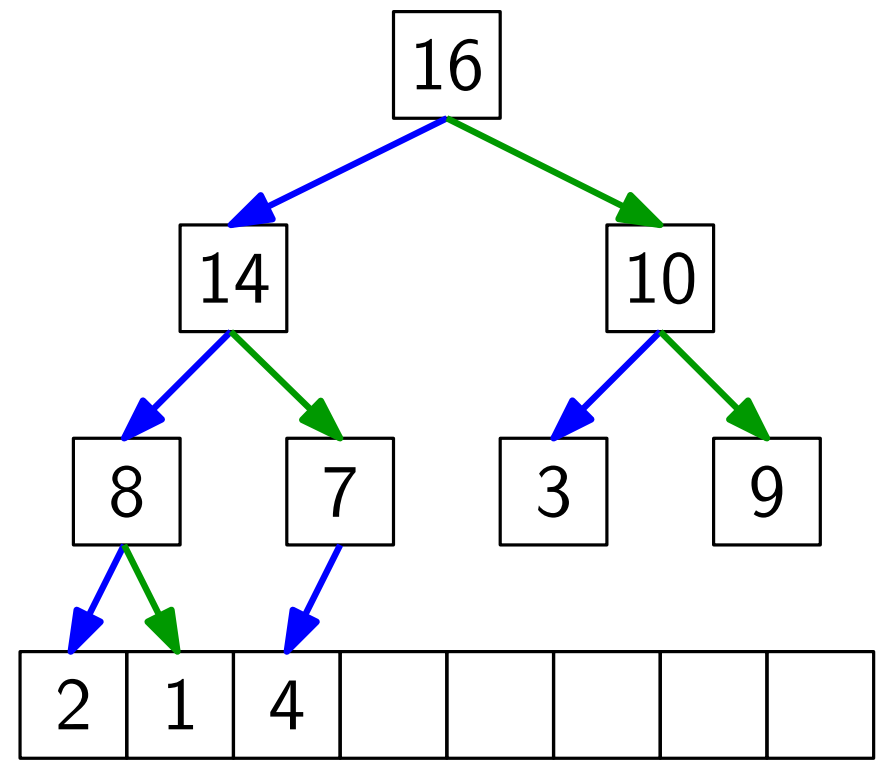
~~Min~~ ~~Max~~-Heap-Eigenschaft,
wenn für jeden Knoten $i > 1$ gilt:
 $A[\text{parent}(i)] \not\geq A[i]$.

So ein Heap heißt ~~Max~~-Heap.

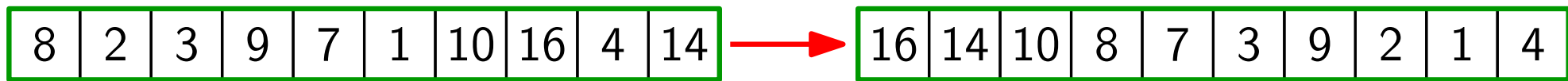
sehr schnelle Rechenoperationen!

```

Pfeile implementieren:
left(index i)    return 2i
right(index i)   return 2i + 1
parent(index i)  return ⌊i/2⌋
  
```



Baustelle

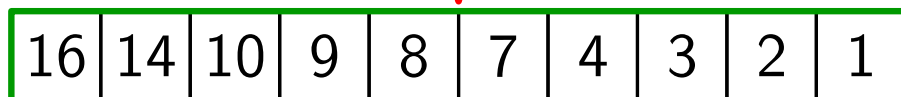


„totales Chaos“

Max-Heap-Eigenschaft

Aufgabe: Berechnen Sie in $O(n \log n)$ Zeit einen Max-Heap!

Nimm MergeSort!

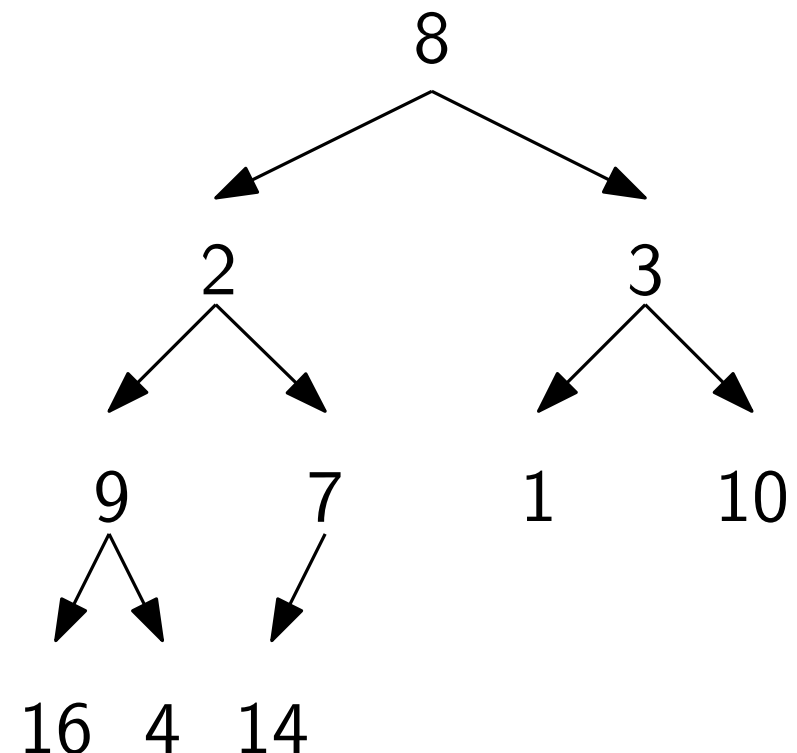


Absteigende Sortierung

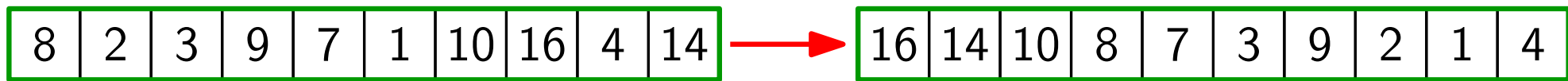
Fertig? Nicht ganz: Heap-Eig. viel schwächer als Sortierung.

Hoffen: Schnellere Berechnung!

Idee: Nutze Baumstruktur!
Arbeite *bottom-up*:
Erst die Blätter...



Baustelle

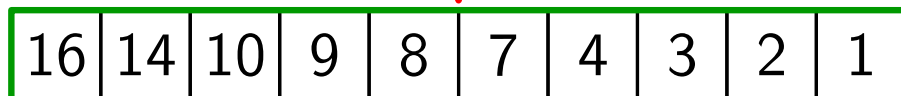


„**totales Chaos**“

Max-Heap-Eigenschaft

Aufgabe: Berechnen Sie in $O(n \log n)$ Zeit einen Max-Heap!

Nimm MergeSort!

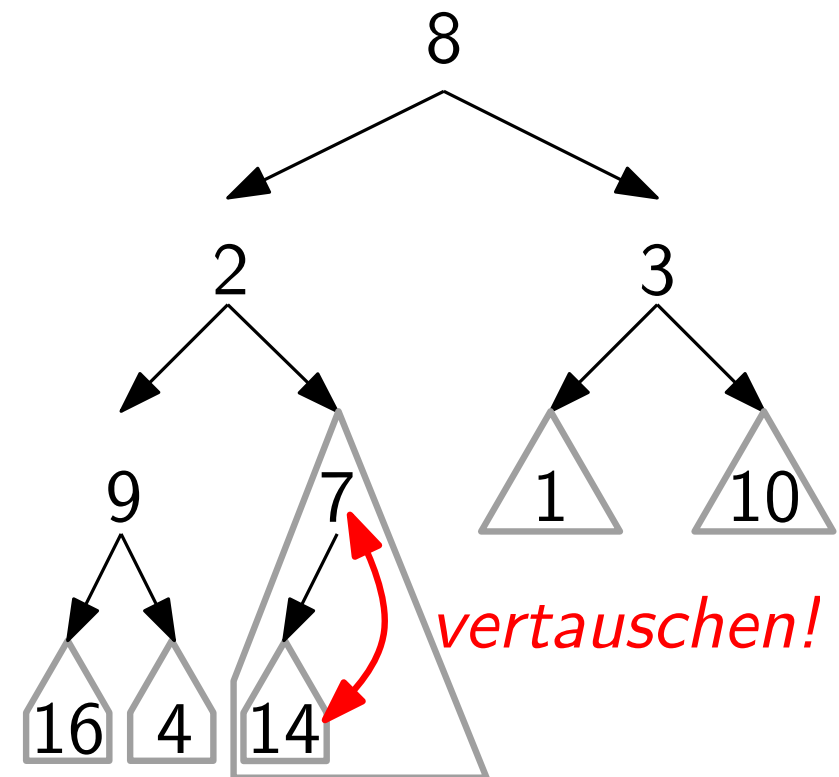


Absteigende Sortierung

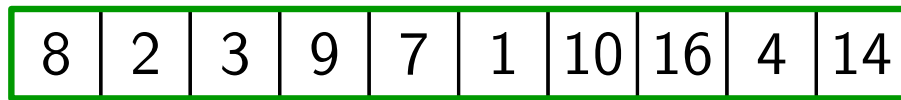
Fertig? Nicht ganz: Heap-Eig. viel schwächer als Sortierung.

Hoffen: Schnellere Berechnung!

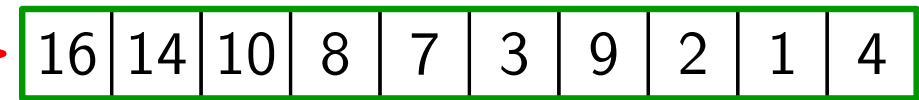
Idee: Nutze Baumstruktur!
Arbeite *bottom-up*:
Erst die Blätter...



Baustelle



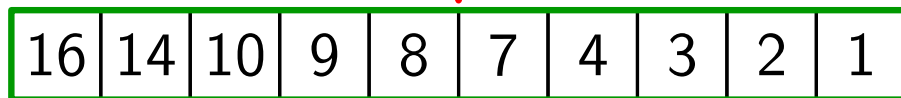
„**totales Chaos**“



Max-Heap-Eigenschaft

Aufgabe: Berechnen Sie in $O(n \log n)$ Zeit einen Max-Heap!

Nimm MergeSort!

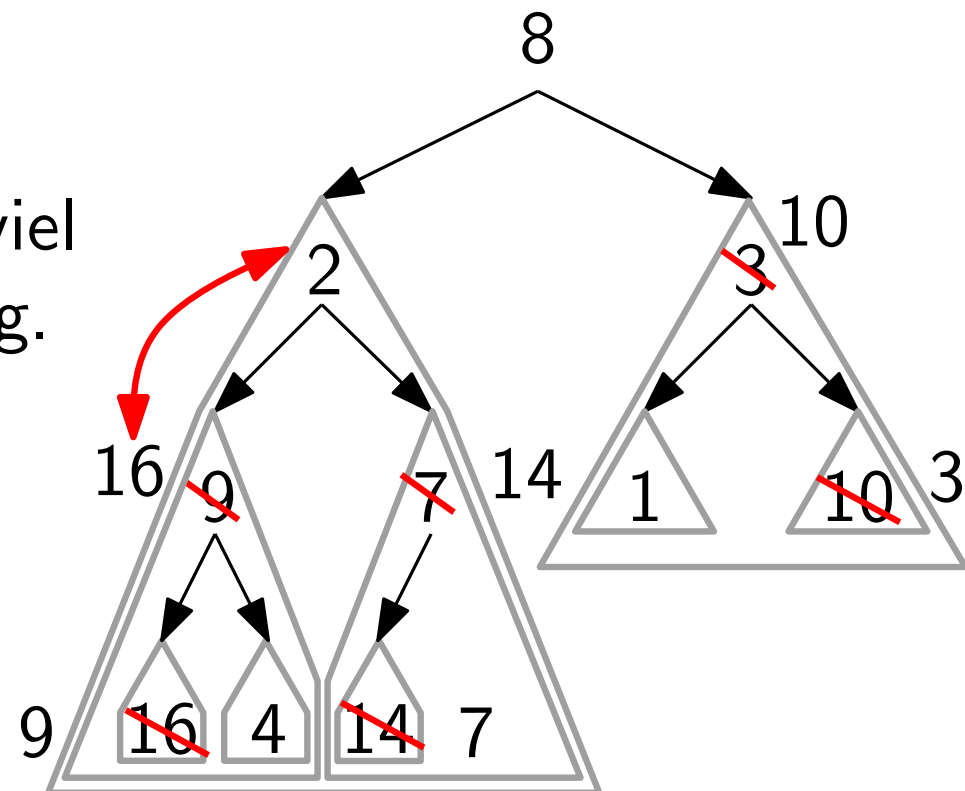


Absteigende Sortierung

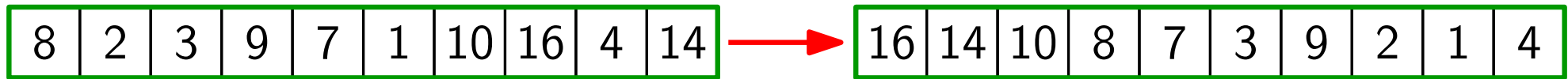
Fertig? Nicht ganz: Heap-Eig. viel schwächer als Sortierung.

Hoffen: Schnellere Berechnung!

Idee: Nutze Baumstruktur!
Arbeite *bottom-up*:
Erst die Blätter...



Baustelle

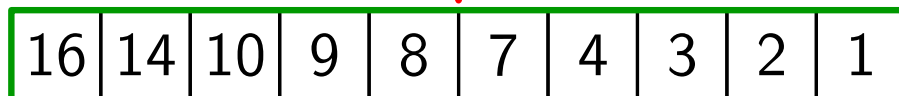


„**totales Chaos**“

Max-Heap-Eigenschaft

Aufgabe: Berechnen Sie in $O(n \log n)$ Zeit einen Max-Heap!

Nimm MergeSort!

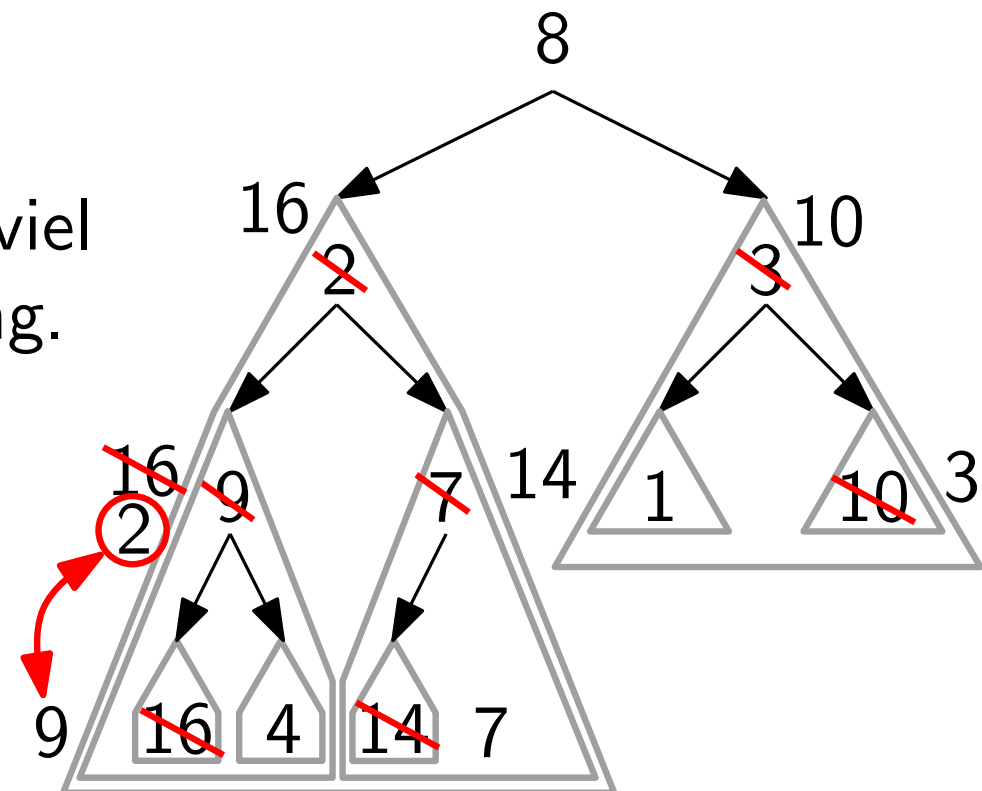


Absteigende Sortierung

Fertig? Nicht ganz: Heap-Eig. viel schwächer als Sortierung.

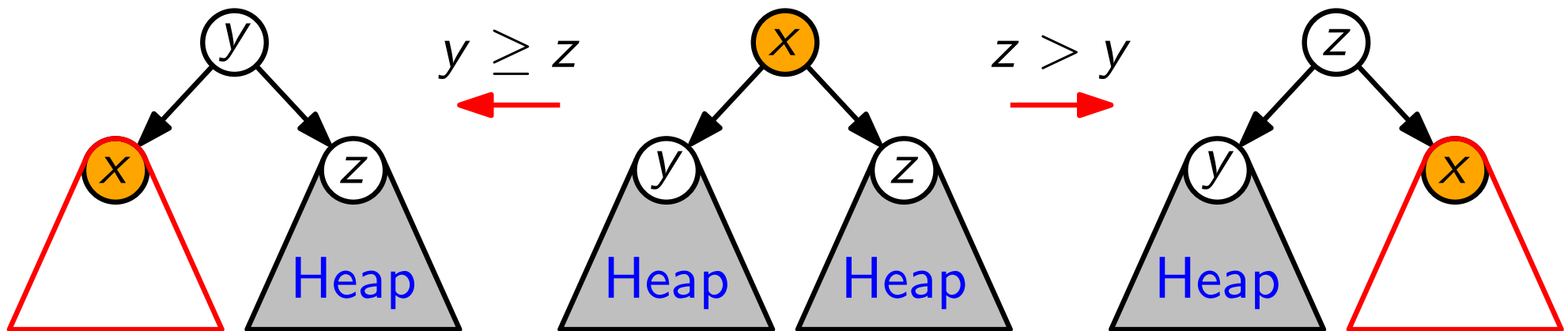
Hoffen: Schnellere Berechnung!

Idee: Nutze Baumstruktur!
Arbeite *bottom-up*:
Erst die Blätter...



Elementaroperation

„Versickere“ x , falls x zu klein, d.h. falls $x < \max(y, z)$



```

MaxHeapify(feld A, index i)
  ℓ = left(i); r = right(i)
  if ℓ ≤ A.heap-size and A[ℓ] > A[i] then
    largest = ℓ
  else largest = i
  if r ≤ A.heap-size and A[r] > A[largest]
    largest = r
  if largest ≠ i then
    swap(A, i, largest)
    MaxHeapify(A, largest)
  
```

Lokale Strategie: *top-down*

Laufzeit? $T_{MH}(n, i)$

:= Anzahl der Swaps

= Länge d. Weges v. $A[i]$

≤ Höhe von i im Teilheap
mit Wurzel i

= Höhe dieses Teilheaps

Das große Ganze

Lokale Strategie: *top-down*

Laufzeit: $T_{MH}(n, i) \leq$ Höhe des Teilheaps mit Wurzel i

Globale Strategie: *bottom-up*

BuildMaxHeap(feld A)

$A.heap\text{-}size = A.length$

for $i = \lfloor A.length/2 \rfloor$ **downto** 1 **do**
 $\quad \lfloor$ MaxHeapify(A, i)

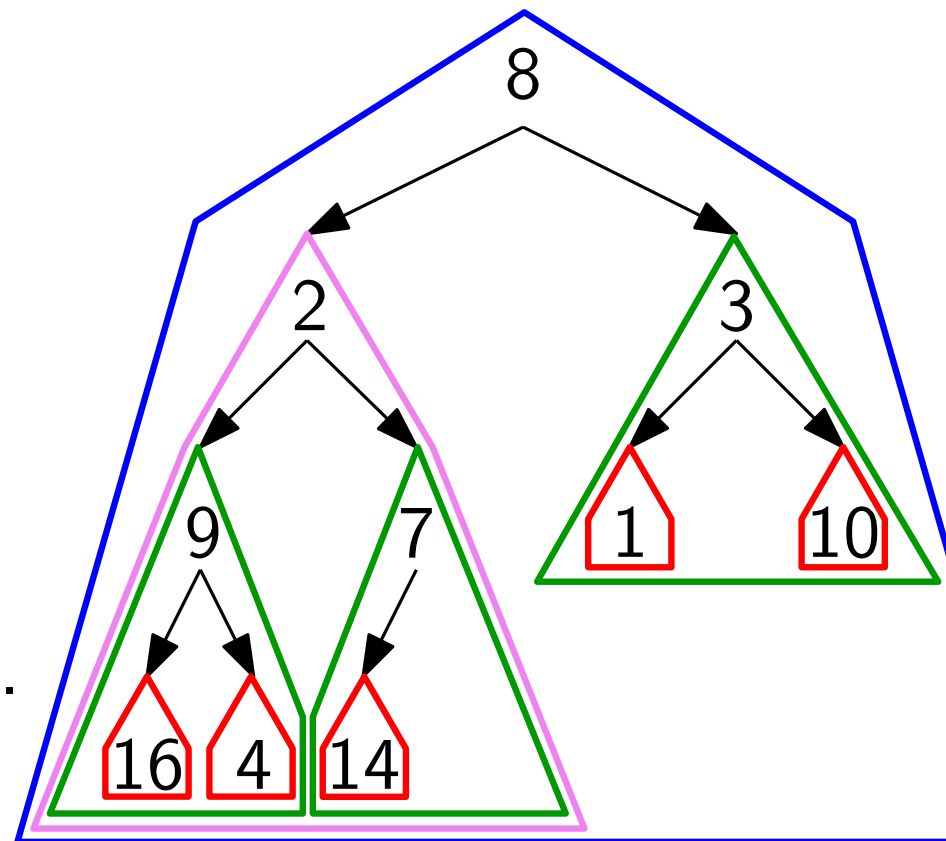
Laufzeit. grob: $O(n \log n)$

genauer: $T_{BMH}(n) =$

$$= \sum_{i=1}^{\lfloor n/2 \rfloor} T_{MH}(n, i)$$

$$\approx \frac{n}{2} \cdot 0 + \frac{n}{4} \cdot 1 + \frac{n}{8} \cdot 2 + \frac{n}{16} \cdot 3 + \dots$$

$$= n \sum_{i=1}^{\lfloor \log n \rfloor} \left(\frac{1}{2}\right)^{i+1} \cdot i = ?$$



Forts. Laufzeitanalyse

$$T_{\text{BMH}}(n) \approx n \sum_{i=1}^{\lfloor \log n \rfloor} i \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^{i+1} \leq \frac{n}{4} \sum_{i=1}^{\infty} i \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1}$$

Vgl. geometrische Reihe: $\sum_{i=0}^{\infty} x^i = \frac{1}{1-x}$ (falls $|x| < 1$)

ableiten!

ableiten!

Wir hätten gerne: $\sum_{i=1}^{\infty} i x^{i-1} = \frac{1}{(1-x)^2}$

Quotientenregel:
 $\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{gf' - g'f}{g^2}$

$$\Rightarrow T_{\text{BMH}}(n) \leq \frac{n}{4} \sum_{i=1}^{\infty} i \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} = \frac{n}{4} \cdot \frac{1}{\left(\frac{1}{2}\right)^2} = n$$

Satz. Ein Heap von n Elementen kann in $\Theta(n)$ Zeit berechnet werden.

Übung Heap-Aufbau

Aufgabe: Bauen Sie einen Heap mit BuildMaxHeap!



```
BuildMaxHeap(feld A)
  A.heap-size = A.length
  for i = ⌊A.length/2⌋ downto 1 do
    MaxHeapify(A, i)
```

```
MaxHeapify(feld A, index i)
  ℓ = left(i); r = right(i)
  if ℓ ≤ A.heap-size and A[ℓ] > A[i] then
    largest = ℓ
  else largest = i
  if r ≤ A.heap-size and A[r] > A[largest]
    largest = r
  if largest ≠ i then
    swap(A, i, largest)
    MaxHeapify(A, largest)
```

Zurück zu Prioritätsschlangen

Abstrakter Datentyp: Prioritätsschlange

verwaltet Elemente einer Menge,
wobei jedes Element der Menge eine Priorität hat.

FindMax() $O(\quad)$
return A[1]

Laufzeiten?

ExtractMax() $O(\quad)$
if $A.heap-size < 1$ then
 error "Heap underflow"
 $max = A[1]$
 $A[1] = A[A.heap-size]$
 $A.heap-size --$
MaxHeapify(A, 1)
return max

IncreaseKey(index i , prio. p) $O(\quad)$
if $p < A[i]$ then error "prio. too small"
 $A[i] = p$
while $i > 1$ and $A[parent(i)] < A[i]$
 swap(A, i , parent(i))
 $i = parent(i)$

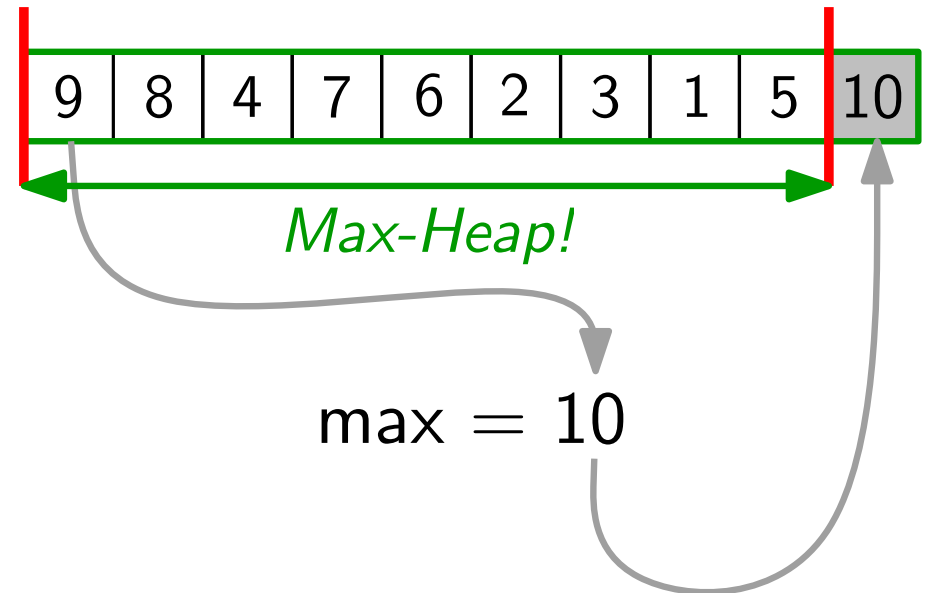
Insert(priorität p) $O(\quad)$
 $A.heap-size ++$
if $A.heap-size > A.length$ then error...
 $A[A.heap-size] = -\infty$
IncreaseKey($A.heap-size$, p)

Vom Heap zur Sortierung

- Idee:**
- ExtractMax() gibt rechtestes Heap-Element frei.
 - Speichere dort das extrahierte Maximum.

HeapSort(A)

Schreiben *Sie* den Pseudocode.
Verwenden Sie BuildMaxHeap
und ExtractMax.

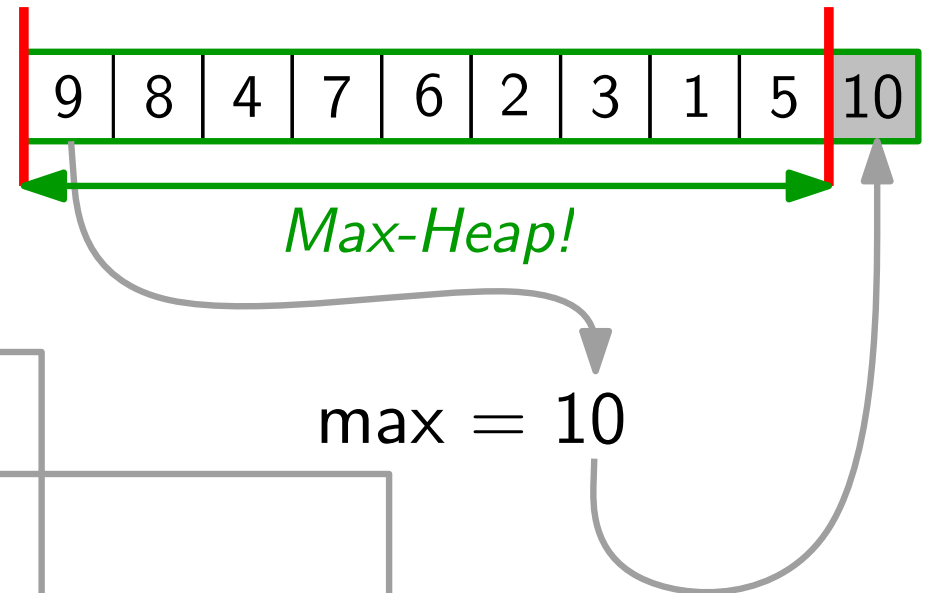


Vom Heap zur Sortierung

- Idee:**
- ExtractMax() gibt rechtestes Heap-Element frei.
 - Speichere dort das extrahierte Maximum.

```

HeapSort(A)
  BuildMaxHeap(A)
  for i = A.length downto 2 do
    A[i] = ExtractMax()
  
```



Laufzeit: $T_{HS}(n) \in O(n) + (n - 1) \cdot O(\log n) = O(n \log n)$

Satz. HeapSort sortiert n Schlüssel in $O(n \log n)$ Zeit.

Zusammenfassung Sortierverfahren

	InsertionSort	MergeSort	HeapSort
Worst-Case-Laufzeit	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n \log n)$	$\Theta(n \log n)$
Avg.-Case-Laufzeit	$\Theta(n^2)$ <i>Warum?</i>	$\Theta(n \log n)$	$\Theta(n \log n)$
Best-Case-Laufzeit	$\Theta(n)$	$\Theta(n \log n)$	$\Theta(n \log n)$
in situ ¹ (<i>in place</i>)	✓	✗	✓
stabil ²	✓	✓	✗

¹) Ein *in-situ*-Algorithmus benötigt nur $O(1)$ extra Speicher.

²) Sortieralg. *stabil*, wenn er gleiche Schlüssel in Ursprungsreihenfolge belässt.